

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۱-۱- مجازی (محور آموزش در کنترل + محور تئوری کنترل (سیستم‌های سینگولار)) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۱

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌ان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۳۹	Readiness of Learners' Mind for Control Education Through Mindset Cultivation Techniques ----- Seyed Ali Alenabi - Mohammad Afkar - Omid Arefian - Roghayeh Gavagsaz-ghoachani - Matheepot Phattanasak - Serge Pierfederici	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰ ----- سید علی آلنابی	
۲	۱۰۴۰	Integrating Innovative Pedagogies in Engineering: The Impact of Temperature on PV Cells ----- Mehraneh Samadani - Elahe Moradi - Roghayeh Gavagsaz-Ghoachani	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰ ----- مهرانه صمدانی	
۳	۱۰۸۹	Unconventional Methods in Engineering Education: Exploring Case Studies of Innovative Teaching Approaches ----- Saman Pirehbabi - Roghayeh Gavagsaz-Ghoachani - Matheepot Phattanasak	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰ ----- سامان پیره بابی	
۴	۱۰۵۳	Event-Triggered Stabilization of Descriptor Systems Subject to Time-Varying State Delays ----- Emad Jafari - Tahereh Binazadeh	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰ ----- عماد جعفری	
۵	۱۰۵۴	طراحی کنترل کننده غیر خطی ترکیبی مبتنی بر رویداد-تحریک دینامیکی برای سیستم سینگولار با اعمال قید اشباع محرک ----- محمد رضا احمدانجوی - طاهره بینازاده	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰ ----- محمد رضا احمدانجوی	تئوری کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون، سامانه های مخابراتی، کنفرانس ها و جشنواره ها - SaminHamayesh.ir

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۱-۲- مجازی (محور کنترل هوشمند و هوش مصنوعی) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۲

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۱۰	Control of a Radar Seeker using Fuzzy Type-۲ PID Controller Mohammad Taslimian - Seyyed Ali Zahiripour	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰ محمد تسلیمیان	
۲	۱۰۲۳	Robust Fuzzy controller design for respiratory systems Noor Alhuda Hossein - Shoorangiz Shams Shamsabad Farahani - Mehrshad Barzamini - Farahnaz DorriMoghaddam - Mohammad Arabian - Roohollah Barzamini	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰ نورالهدی حسین	
۳	۱۰۳۱	Optimum design of type-۲ fuzzy controller using chaos game optimization algorithms, marine predators and slime mold for chemotherapy drug Shakib Maghrebi - Mahdi Pourgholi - Amin Karbin Ashtiani - Mohammad reza Kamali ardakani	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰ محمد رضا کمالی اردکانی	
۴	۱۰۹۱	Real-Time Control of Tank Water Level Using Gradient-Free Lyapunov-Based Neural-PID Controller Mohammad Hassan Hassani - Mahdi Pourgholi - Alireza Yazdi Zadeh	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰ محمد حسن حسانی	
۵	۱۰۸۴	طراحی کنترلگر مد لغزشی برای پایدارسازی وضعیت فضایپیما با استفاده از مدل محدب-فازی حامد گلپور - محمد جواد یزدان پناه	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰ حامد گلپور	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۱-۳- حضوری (محور تئوری کنترل (پیش بین، مقاوم، تطبیقی و ...)) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۳

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۴۳	Pseudo-Linearization Observer-Based Tracking Control of Boiler-Turbine-Generator System Using Linear Matrix Inequalities Nasrin Kalamian - Atiyeh Keshavarz-Mohammadiyan	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰ نسرین کلامیان	
۲	۱۰۴۷	Adaptive Nonlinear Tracking Controller Design for a Single-Zone Air-handling Unit Nasrin Kalamian - Fatemeh Negar Irani - Mohammadjavad Soleimani - Meysam Yadegar	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰ نسرین کلامیان	
۳	۱۰۶۶	Integrating Adaptive Control Allocation with Simple Adaptive Control for an Aircraft Model under Actuator Loss of Effectiveness Mohammad Hossein Kefayat - Marzieh Kamali	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰ محمد حسین کفایت	
۴	۱۰۷۳	Adaptive Stabilization of an Uncertain Anti-stable Wave PDE in an ODE's Control Path Elham Aarabi - Mohammadali Ghadiri-Modarres - Mohsen Mojiri	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰ الهام اعرابی	
۵	۱۰۹۴	Data-driven EMPC with design of terminal ingredients Fatemeh Ostovar - Ali Akbar Safavi - Leonhard Urbas	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰ فاطمه استوار	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۱-۴- حضوری (محور تئوری کنترل (کنترل غیرخطی) + محور کاربردهای مهندسی کنترل) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۴

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۶۰	Microgrid Stability and Damping Improvement Using Virtual Synchronous Generator ----- Ashkan Moradi Naserkhani - Shayan Zaimi - Rahmatollah Mirzaei - Hassan Bevrani	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰ ----- اشکان مرادی ناصرخانی	
۲	۱۰۷۶	Enhanced Vehicle Stability Control with Smooth Sliding Mode and Tire Slip-Based Allocation in ESC Systems ----- Mohammad Mirzaei - AhmadReza Vali - Firouz Alahvirdizadeh - Vahid Behnamgol	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰ ----- محمد میرزاei	
۳	۱۰۴۴	کنترل تحمل پذیر عیب عملگر یک کوادراتور به کمک کنترل پیش‌بین مبتنی بر مدل و کنترل مدل لغزشی انگرالی ----- اشکان فخاری - مهدی خدابنده - فرهاد بیات	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰ ----- اشکان فخاری	
۴	۱۱۰۵	کنترل نظارتی ولتاژ مبدل DC-DC افزاینده با لحاظ محدودیت‌ها: رویکرد مدیریت فعال ورودی مرجع ----- عرفان اثنی عشری - شهرام آقایی - یاسر کریمی	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰ ----- عرفان اثنی عشری	
۵	۱۰۲۵	طراحی کنترل کننده حالت لغزشی پایانه سریع غیرمنفرد برای ریدیلی مسیر و موقعیت کوادراتور در حضور عدم قطعیت‌های مدل، اشباع ورودی و اغتشاشات خارجی ----- مهرداد سلیمی - مهدی خدابنده - مهرداد بابازاده	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰ ----- مهرداد سلیمی	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۱-۲ - مجازی (محور تئوری کنترل (کنترل توزیع شده و چندعاملی، مرتبه کسری) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۱

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌ان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۵۸	Stability Analysis of Incommensurate Fractional-Order Systems with Multiple Time Delays Mohammad Tavazoei	۱۴:۰۰ - ۱۴:۱۵ محمد توافقی	
۲	۱۰۷۴	Adaptive Finite-time Fractional Order Sliding Mode Controller with GMO Optimization Algorithm for Inverted Pendulum System Hamoun Maleki - Siavash Shirali - Hadi Delavari	۱۴:۲۰ - ۱۴:۳۵ همون ملکی	
۳	۱۰۲۱	Impact of the Effect Term on Convergence Speed in Multi-Agent Systems Amir Hossein Amiri Mehra - Mohsen Shafieirad - Iman Zamani - Zohreh Abbasi	۱۴:۴۰ - ۱۴:۵۵ زهره عباسی	
۴	۱۰۷۰	Cooperative Multi-Agent Deep Reinforcement Learning for Forex Algorithmic Trading using Proximal Policy Optimization Kian Farooghi - Hamid Khaloozadeh	۱۵:۰۰ - ۱۵:۱۵ کیان فاروقی	
۵	۱۰۳۳	Multi-Agent Consensus Algorithms for a Dual-Layer Epidemic Model Zohreh Abbasi - Xinzhi Liu	۱۵:۲۰ - ۱۵:۳۵ زهره عباسی	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۲-۲- مجازی (محور کنترل هوشمند و هوش مصنوعی) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۲

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۶۹	Detection of Fault and Cyber Attack in Cyber-Physical System Based on Ensemble Convolutional Neural Network Najme Heidari - Hamid Khaloozadeh	۱۴:۰۰ - ۱۴:۱۵ نجمه حیدری	
۲	۱۰۱۶	H_۲/H_∞ Dynamic Output Synthesis Based on Regularized Reinforcement Learning Mehrdad Rajabifardi - Mahdi Sojoodi - Pouya Badri	۱۴:۲۰ - ۱۴:۳۵ مهرداد رجبعلی فردی	
۳	۱۰۱۸	Increasing Convergence Rate in Decentralized Q-Learning for Traffic Networks Sadredin Hokmi - Mohammad Haeri	۱۴:۴۰ - ۱۴:۵۵ صدرالدین حکمی	
۴	۱۰۳۶	Direct adaptive emotional control of uncertain nonlinear systems with input saturation Fahimeh Baghbani	۱۵:۰۰ - ۱۵:۱۵ فهیمه باغبانی	
۵	۱۰۸۰	Enhanced Obstacle Avoidance of Quadrotor UAV via Fuzzy FOPID Control and Deep learning based Observer Hamoun Maleki - Siavash Shirali - Hanieh JamshidiFar - Hadi Delavari	۱۵:۲۰ - ۱۵:۳۵ هامون ملکی	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۳-۲ - حضوری کنترل (سیستمهای رایافیزیکی، مدلسازی و شناسایی سیستم) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۳

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۲۰	Modeling and Analysis of Epidemic Spread in Dual-City Scenarios Zahra Sayeh-Afkan - Mohsen Shafieirad - Amir Hossein Amiri Mehra	۱۴:۰۰ - ۱۴:۱۵ زهرا سایه افکن	
۲	۱۱۰۶	Identification of nonlinear systems in the frequency domain using two-dimensional Volterra series Masoud Soheili - Mohsen Shafieirad - Tahereh Morovati - Erfan Kouhi Ronaghi	۱۴:۲۰ - ۱۴:۳۵ مسعود سهیلی	
۳	۱۰۸۸	Dynamic Load Altering Attack Identification in Power Systems Marzieh Samimiat - Ali-Akbar Ahmadi - Abolfazl Nateghi	۱۴:۴۰ - ۱۴:۵۵ مرضیه صمیمیت	
۴	۱۰۷۷	طراحی تخمین‌گر تابآور در برابر حمله سایبری برای وسیله نقلیه خودران هیرو شاهی - رضا محبوبی اسفنجانی	۱۵:۰۰ - ۱۵:۱۵ هیرو شاهی	
۵	۱۰۳۵	طراحی کنترل کننده تابآور در برابر حملات تزریق داده‌های نادرست و منع سرویس برای سیستم نمونه محمد رضا پرديس - علیرضا فرجی	۱۵:۲۰ - ۱۵:۳۵ محمد رضا پرديس	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۴-۲ - حضوری (محور رباتیک، مکاترونیک و ناوبری + محور ابزار دقیق و اتوماسیون) [چهارشنبه، ۱۶ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۴

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌kan	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۵۵	Arm Angle Adjustment Mechanism for Avoiding Vortex Ring State (VRS) in Descent Maneuver of Quadrotor Arshia Rezaei - Amin Talaeizadeh - Aria Alasty	۱۴:۰۰ - ۱۴:۱۵	ارشیا رضایی
۲	۱۰۸۳	From Bricks to Bots: Automated Collision-Aware Sequence Planning for LEGO Reconstruction with a Two-Finger Gripper Arman Barghi - Navid Pasiar - Mehdi Tale Masouleh - Ahmad Kalhor	۱۴:۲۰ - ۱۴:۳۵	آرمان برقی
۳	۱۰۹۳	Soft Sensor Development for Nonlinear and Non-Gaussian Processes in Different Noisy Conditions based on Statistical Perspectives Morteza Zadkarami - Ali Akbar Safavi	۱۴:۴۰ - ۱۴:۵۵	مرتضی زادکرمی
۴	۱۰۸۱	Robotic Sorting of Mechanical and Electrical Parts: An Autonomous Vision-Based Approach in a Practical Case Study Mohammad Yousefi - Mahdi Dalvand - Navid Asadi Khomami - Mehdi Tale Masouleh - Mohammad Reza Haeri Yazdi	۱۵:۰۰ - ۱۵:۱۵	محمد یوسفی
۵	۱۰۶۸	ارتقا دقت مکان‌یابی با ترکیب داده‌های سنسورهای GPS و IMU با استفاده از فیلتر مذوبک و الگوریتم حداقل مربعات بازگشتی ساغرالسادات رفعت حقیقی - سید محمد بزرگ حسین آبادی	۱۵:۲۰ - ۱۵:۳۵	ساغرالسادات رفعت حقیقی
۶	۱۰۹۵	روش بهینه‌سازی ترکیبی حلقه بسته جهت مسئله تعقیب بهینه مسیر ربات انعطاف‌پذیر و تست عملی مهسا پهلوان زاده - محسن ایرانی رهقی - سیدمجتبی امامت	۱۵:۴۰ - ۱۵:۵۵	مهسا پهلوان زاده

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۱-۳ - مجازی (محور کاربردهای مهندسی کنترل) [پنج شنبه، ۱۷ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۱

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۴۲	Robust Control Design for Multi-Input Multi-Output Permanent Magnet Synchronous Motor Systems Under Load Torque Disturbances ----- Mohsen Noorollahzadegan - Vahid Behnamgol	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰ محسن نورالله زادگان	
۲	۱۰۴۶	Robust Optimal Damping Controller Tuning for A Generalized Virtual Synchronous Generator ----- Mahyar Karimi - Sharara Rehimi - Rahmatollah Mirzaei - Hassan Bevrani	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰ مهریار کریمی	
۳	۱۰۴۸	Smart Virtual Inertia Emulation Techniques in Sustainable DC Energy Systems: A Mini review ----- Farhad Veysi - Alireza Mohammadi Amidi - Moslem Geravandi	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰ مسلم گراوندی	
۴	۱۱۰۲	Robust H ₂ /H TS fuzzy controller design for wind turbines with doubly-fed induction generator ----- Esmaeel Khalkhali - Amir Hossein Hassanabadi	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰ اسماعیل خلخالی	
۵	۱۰۴۹	A Comparative Study of LQT Controller Design Using Reinforcement Learning Methods: A Case Study on Speed Control of the PMDC Motor ----- Pouria Omrani - Hamid Khaloozadeh	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰ پوریا عمرانی	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۲-۳ - مجازی (محور رباتیک، مکاترونیک و ناوبری + محور ابزار دقیق + محور هوش مصنوعی) [پنج شنبه، ۱۷ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۲

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۱۷	Input Feature Dimensionality Reduction along with Power Consumption Optimization for Explosiveness Level Estimation by Catalytic Gas Sensors ----- Denis Spirjakin - Alexander Baranov - Hossein Karami - Gevork B.Gharehpetian	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰ ----- Denis Spirjakin	
۲	۱۰۹۸	Efficient Recognition of Volatile Organic Compounds Using Low-Cost E-Nose Device and Random Forest Classification ----- Ricardo Macías-Quijas - Ramiro Velázquez - Amir Aminzadeh Ghavifekr - Roberto De Fazio - Paolo Visconti	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰ ----- Ramiro Velázquez	
۳	۱۰۵۷	Design of a Tube Model Predictive Controller for Pneumatic Muscle Actuators Servomechanism under Uncertainty ----- Mobina Zibandehpoor - Fatemeh Rahmati - Mehdi Delrobaei - Amirhossein Nikoofard	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰ ----- مبینا زیبنده پور	
۴	۱۰۸۷	Trajectory Tracking of Tractor Trailer Wheeled Mobile Robots via Dynamic Feedback Linearization in Forward and Backward Motion ----- Mohammad Olyai - Khalil Alipour - Bahram Tarvirdizadeh - Majid Sorouri - Mohammad Ghamari	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰ ----- محمد علیائی	
۵	۱۰۹۲	A Control Barrier Function Based Approach for Safe and Efficient Navigation of Unicycle Mobile Robots ----- Ali Rahamanian - Ali Alavi Nasab - Mohammad Hassan Asemani	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰ ----- علی رحمانیان	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۳-۳ - حضوری (محور کنترل هوشمند و هوش مصنوعی) [پنج شنبه، ۱۷ آبان ۱۴۰۳]

رئیس نشست: مکان نشست: کلاس ۳

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌ان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۱۱	Effective Detection and Classification of Robot Execution Failures using Extreme Gradient Boosting (XGboost) Algorithm Hossein Khajezadeh - Morteza Savaedi pour - Mohammad Manthouri	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰ حسین خواجه زاده	
۲	۱۰۷۹	A Novel Reinforcement Q-Learning Control Approach for Lateral Vehicle Dynamics Reza Samsami - Mohammad Mehdi Arefi	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰ رضا صوصامی	
۳	۱۰۸۲	A Novel Online Safe Reinforcement Learning with Control Barrier Function Technique for Autonomous vehicles Fatemeh Jabbari - Reza Samsami - Mohammad Mehdi Arefi	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰ فاطمه جباری	
۴	۱۰۸۵	Assessment of ANN to accurate prediction of thermal efficiency of a Heat Pipe solar collector working with nano fluid Mostafa Zamani Mohiabadi - Seyed Abdolmehdi Hashemi - Mohsen Mirzaei	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰ مصطفی زمانی محی آبادی	
۵	۱۱۰۰	Predicting Coronary Heart Disease from Sleep- Stage-Specific Electrocardiograms Using Convolutional Neural Networks Ali Fathi Jahromi - Shiva Nagsh - Ali Akbar Safavi - Amir Sharafkhaneh	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰ علی فتحی جهرمی	
۶	۱۱۰۳	EU-Net: A Neuro-Evolutionary Approach for ۳D Brain Tumor Segmentation Amirreza M. Shebly - Mahyar Fardinfar - Mohammad Sarhangzadeh - Amir A. Ghavifekr	۰۹:۵۵ - ۱۰:۱۰ امیر رضا شبلى	

دهمین کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون

عنوان نشست: نشست ۴-۳- حضوری (محور تغیری کنترل (کنترل توزیع شده و چندعاملی)) (پنج شبته، ۱۷ آبان ۱۴۰۳)

رئیس نشست: کلاس ۴ مکان نشست:

ردیف	کد مقاله	عنوان مقاله - نویسنده‌گان	زمان - ارائه دهنده	توضیحات
۱	۱۰۶۳	Adaptive average consensus of heterogeneous high-order unknown nonlinear multi-agent systems with switching topologies Mohammad Hadi Rezaei - Ali Abooe	۰۸:۱۵ - ۰۸:۳۰	محمد هادی رضائی
۲	۱۰۶۴	Analytically Finding Delay Consensus Margin in Battery Energy Storage Systems Erfan Heydari - Mohammad saleh Tavazoei	۰۸:۳۵ - ۰۸:۵۰	عرفان حیدری
۳	۱۱۰۴	Mixed HDVs and CAVs Platooning Formation Problem Using Distributed Model Predictive Control Structure Ali Karami Ghanavati - Ali Akbar Safavi	۰۸:۵۵ - ۰۹:۱۰	علی کرمی قنواتی
۴	۱۱۰۷	Optimal Sizing of Two Interactive Microgrids by Implementation of PSO Algorithm Mohammad Reza Dodani - Azam Salari - Mahdi Zeinali - Mousa Marzband	۰۹:۱۵ - ۰۹:۳۰	اعظم سالاری
۵	۱۰۰۷	کنترل تطبیقی عصبی مشارکتی برای سیستم‌های چندعاملی غیرخطی مرتبه‌کسری بر اساس مشاهده گر حالت هادی محمودی - سید علی ظهیری پور	۰۹:۳۵ - ۰۹:۵۰	هادی محمودی